

< フーリエ変換の定義 >

前ページの結果より

$$(*) \quad f(t) \sim \frac{1}{2\pi} \int_{-\infty}^{\infty} F(x)e^{ixt} dx, \quad F(x) = \int_{-\infty}^{\infty} f(t)e^{-ixt} dt$$

が得られた。 $F(x)$ を $f(x)$ のフーリエ変換という。また $\frac{1}{2\pi} \int_{-\infty}^{\infty} F(x)e^{ixt} dx$ をフーリエ逆変換という。フーリエ変換にはいろいろな定義式があるが、このワークブックでは(*)式を用いることにする。

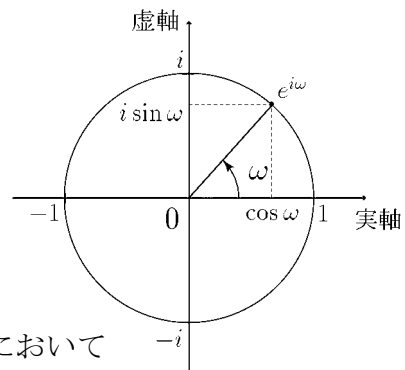
(注1) 信号処理や通信理論の本では(*)式の変数 x を ω で表す場合が多い。(*)式のかわりに

$$(*)' \quad f(t) \sim \frac{1}{2\pi} \int_{-\infty}^{\infty} F(\omega)e^{i\omega t} d\omega, \quad F(\omega) = \int_{-\infty}^{\infty} f(t)e^{-i\omega t} dt$$

を用いる。 t が時間を表す変数の場合に、 ω を角周波数という。 t の単位が秒であれば、関数

$$e^{i\omega t} = \cos(\omega t) + i \sin(\omega t)$$

は複素平面上の単位円を1秒間に角度 ω だけ回転する。



(注2) フーリエ変換の別の定義式を紹介しておく。(*)'式において

$$l = \frac{\omega}{2\pi}, \quad \mathcal{F}(l) = F(2\pi l) = \int_{-\infty}^{\infty} f(t)e^{-i2\pi l t} dt$$

とおくと $\omega = 2\pi l$, $d\omega = 2\pi dl$ より

$$\frac{1}{2\pi} \int_{-\infty}^{\infty} F(\omega)e^{i\omega t} d\omega = \frac{1}{2\pi} \int_{-\infty}^{\infty} F(2\pi l)e^{i2\pi l t} 2\pi dl = \int_{-\infty}^{\infty} \mathcal{F}(l)e^{i2\pi l t} dl$$

となるので、(*)'は

$$(**) \quad f(t) \sim \int_{-\infty}^{\infty} \mathcal{F}(l)e^{i2\pi l t} dl, \quad \mathcal{F}(l) = \int_{-\infty}^{\infty} f(t)e^{-i2\pi l t} dt$$

と書きなおせる。(**)もフーリエ変換の定義式としてよく使われる。 t が時間を示す変数のとき、 l を周波数という。関数 $e^{i2\pi l t}$

$$e^{i2\pi l t} = \cos(2\pi l t) + i \sin(2\pi l t)$$

の実部 $\cos(2\pi l t)$ と虚部 $\sin(2\pi l t)$ は基本周期が $\frac{1}{l}$ である。 t の単位が秒であれば、1秒間に基本波形が l 回現れる。